

日本国特許庁  
JAPAN PATENT OFFICE

JC903 U.S. PTO  
09/891352  
06/27/01

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office

出願年月日

Date of Application:

2000年 6月28日

出願番号

Application Number:

特願2000-194600

出願人

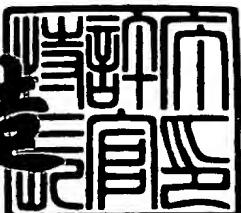
Applicant(s):

富士写真フィルム株式会社

2001年 5月11日

特許庁長官  
Commissioner,  
Japan Patent Office

及川耕造



出証番号 出証特2001-3039787

【書類名】 特許願

【整理番号】 FJ2000-057

【提出日】 平成12年 6月28日

【あて先】 特許庁長官殿

【国際特許分類】 G02B 15/16

【発明者】

【住所又は居所】 埼玉県朝霞市泉水3丁目11番46号  
富士写真フィルム株式会社内

【氏名】 竹下 幸孝

【特許出願人】

【識別番号】 000005201

【氏名又は名称】 富士写真フィルム株式会社

【代理人】

【識別番号】 100083116

【弁理士】

【氏名又は名称】 松浦 憲三

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 012678

【納付金額】 21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】 明細書 1

【物件名】 図面 1

【物件名】 要約書 1

【包括委任状番号】 9801416

【ブルーフの要否】 要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 ズームレンズ装置

【特許請求の範囲】

【請求項1】 ズームレンズと、絞りを兼用するシャッター羽根と、該シャッター羽根の開放値を大小の開放値に切り替える開放値切替手段とを有し、該開放値切替手段は、前記ズームレンズがテレ端又はワイド端を超えた移動領域で移動された時に前記開放値を切り替えることを特徴とするズームレンズ装置。

【請求項2】 前記開放値切替手段は、被写体を近接撮影するマクロ撮影モードが選択された時にのみ使用されることを特徴とする請求項1に記載のズームレンズ装置。

【発明の詳細な説明】

【0001】

【発明の属する技術分野】

本発明は、簡単な構造で絞りを小絞りに切り替えることで、マクロ撮影を容易に実施できる廉価なズームレンズ装置に関する。

【0002】

【従来の技術】

マクロ撮影を容易に行う手段として、シャッター羽根の絞りを小絞りにして被写界深度を深くすることにより、奥行きのある被写体でもピントが合い、且つAF精度を厳しく要求する必要のないマクロ撮影が可能になることが知られている。従来のズームレンズ装置では、通常撮影距離で被写体を撮影する通常撮影モードからマクロ撮影モードに切り替えられると、レンズシャッターの羽根をパルス制御して、シャッター羽根が開放に向かう途中でシャッター羽根を停止させることにより小絞りを得るようにしている。

【0003】

【発明が解決しようとする課題】

しかしながら、前記従来のズームレンズ装置は、シャッター羽根をパルス制御して小絞りを得る装置なので、シャッター羽根の構造、制御が複雑で高価なものになるという欠点があった。

【0004】

本発明は、このような事情に鑑みてなされたもので、簡単な構造で絞りを小絞りに切り替えることでマクロ撮影を容易に実施できる廉価なズームレンズ装置を提供することを目的とする。

【0005】

【課題を解決するための手段】

本発明は、前記目的を達成するために、ズームレンズと、絞りを兼用するシャッター羽根と、該シャッター羽根の開放値を大小の開放値に切り替える開放値切替手段とを有し、該開放値切替手段は、前記ズームレンズがテレ端又はワイド端を超えた移動領域で移動された時に前記開放値を切り替えることを特徴とする。

【0006】

本発明によれば、ズームレンズがテレ端又はワイド端を超えた移動領域で移動されると、開放値切替手段がシャッター羽根の開放値を小さい開放値に切り替える。これにより、被写界深度が深くなり、奥行きのある被写体でもピントが合い、マクロ撮影を容易に行うことができる。

【0007】

このような発明を実施するための具体的手段は、ズームレンズと、絞りを兼用するシャッター羽根と、前記ズームレンズの焦点距離に応じた開放値にシャッター羽根の開放値を規制するための第1カム面と、該第1カム面と対向して形成され、前記開放値よりも小さな開放値にシャッター羽根の開放値を規制するための第2カム面と、前記ズームレンズのテレ端又はワイド端を超えた移動領域に形成され、カム従動子を第1カム面から第2カム面に案内するための第3カム面とが形成されたカム部材と、前記第1カム面乃至第3カム面に当接する前記カム従動子とを有し、該カム従動子の位置に応じて前記シャッター羽根の開放値を規制する開放値規制手段と、前記カム従動子を第1カム面又は第2カム面に付勢する付勢手段と、前記ズームレンズをテレ端又はワイド端を超えた所定の位置に移動させて、カム従動子を第1カム面から第3カム面を介して第2カム面に移動させるとともに、前記付勢手段の付勢方向を第1カム面から第2カム面に切り替える開放値切替手段とを備える。

## 【0008】

かかる手段によれば、ズームレンズがテレ端又はワイド端を超えた移動領域で移動されると、カム従動子が付勢手段によって第2カム面に押圧付勢されるので、シャッター羽根の開放値が他の開放値よりも小さくなる。即ち、テレ端又はワイド端を超えた移動領域でズームレンズを移動させるだけで、マクロ時の小絞り（又は、マクロ撮影のための小絞り）を得ることができる。また、既存の開放値規制の一部を変更するだけで、マクロ時の小絞りを得ることができるので、部品点数が増加せず、よってコンパクトで廉価なズームレンズ装置を提供できる。

## 【0009】

また、絞りを小絞りにしてマクロ撮影を実施するので、ストロボフル発光でも適正露光に近い値を得ることができる。よって、ストロボの調光もしなくて済む。また、前記付勢部材として、トグル機構を採用すると、一つの機構で付勢方向を二方向に切り替えることができる。

## 【0010】

一方、前記カム部材には、ズームレンズが前記所定の位置から沈胴位置までの任意の位置に戻されると、カム従動子を第2カム面から第1カム面に案内する第4カム面が形成されている。例えば、ズームレンズの沈胴位置に対応する位置に、第4カム面が形成されている場合には、テレ端からワイド端までの全範囲において、マクロ時の小絞りを得ることができる。そして、カム従動子が第1カム面に戻されると、カム従動子の付勢方向が第2カム面から第1カム面に切り替えられるので、即ち、マクロ撮影モードから通常撮影モードに切り替えられるので、通常撮影が可能になる。

## 【0011】

## 【発明の実施の形態】

以下、添付図面に従って本発明に係るズームレンズ装置の好ましい実施の形態について説明する。

## 【0012】

図1に示すズームレンズ装置10は、移動筒12、直進ガイド筒14、後群用カム筒16、後群レンズ棒18、回転筒20、及び固定筒22等で構成された2

群ズームレンズ装置である。

【0013】

ズームレンズ装置10は、モータ24の駆動力で回転筒20を回転させることにより、図2乃至図4に示す前群レンズ26と後群レンズ28とを互いのレンズ群間の距離を変化させながら光軸P方向に移動させて変倍を行い、その変倍状態で前群レンズ26と後群レンズ28とを前記変倍時の変化とは異なるレンズ群間となるように光軸P方向に移動させることによりピント合わせを行うように構成されている。なお、図2はズームレンズ装置10がカメラ本体に沈胴した状態を示し、図3はワイド端に位置した状態、図4はテレ端に位置した状態をそれぞれ示している。また、ズームレンズ装置10は、マクロ撮影モードに設定されると、テレ端から更に前方に所定量繰り出されるように制御されている。なお、本実施の形態では、沈胴式のズームレンズ装置10について説明するが、本発明のズームレンズ装置は沈胴式のものに限定されるものではない。

【0014】

図1の回転筒20には、外周に雄ヘリコイドねじ30とその雄ヘリコイドねじ30の山間に突出して形成されたギア部32とが形成されている。ギア部32には、モータ24の駆動力が円筒ギア34を介して伝達される。雄ヘリコイドねじ30には、固定筒22の内周に形成された雌ヘリコイドねじ36が螺合されている。回転筒20は、雄ヘリコイドねじ30と雌ヘリコイドねじ36とのリードに従って固定筒22に対して回転されながら光軸P方向に移動される。回転筒20の内面には、雌ヘリコイドねじ38が形成されている。雌ヘリコイドねじ38には、移動筒12の外周に形成された雄ヘリコイドねじ40が螺合されている。

【0015】

移動筒12には、図2の如く前群レンズ26とレンズシャッター42とが固定されている。また、移動筒12の内周には、光軸Pと平行な直進ガイド溝44が形成され、この直進ガイド溝44には、直進ガイド筒14の外周前端側に設けた第1ガイド突起部46が係合されている。よって、移動筒12は、回転筒20の回転作用と直進ガイド筒14の回転止めの作用とによって、ヘリコイドねじ38、40のリードに従い、回転筒20に対し光軸P方向に直進移動される。

## 【0016】

直進ガイド筒14には、図1の如く外周後端側に第2ガイド突起48が形成されている。第2ガイド突起48は、回転筒20の内周に、光軸Pを中心とする回転方向に沿って形成された環状溝50に回転自在に係合される。直進ガイド筒14は、回転筒20の内部でカメラ本体に対し回転止めされた状態で回転筒20と一緒に光軸P方向に移動される。

## 【0017】

後群用カム筒16には、外周後端にフランジ部52が形成されている。フランジ部52は、直進ガイド筒14の内周に光軸Pを中心とする回転方向に沿って環状に形成された溝54に回転自在に係合される。後群用カム筒16は、直進ガイド筒14に回転自在に支持される。後群用カム筒16には、カム面を持ったカム溝56が形成され、このカム溝56には、後群レンズ枠18に突設されたカムフォロワー58が係合される。これらカムフォロワー58は、カム溝56に貫通されて直進ガイド筒14に光軸Pと平行に形成された直進ガイド開口60に係合される。これらカム溝56、カムフォロワー58、及び直進ガイド開口60は、光軸Pを中心とする回転方向の3分割位置にそれぞれ設けられている。なお、図2乃至図4の符号62はフィルム面、符号64は前カバーである。

## 【0018】

図1に示す回転筒20の後端面66には、光軸Pを中心とする回転方向の一部に切欠部68が形成されている。切欠部68には、図5の如く後群用カム筒16の後端面70に設けられたL字状のアーム72の折曲先端部が係合されている。アーム72は、切欠部68の内部で光軸Pを中心とする周方向に遊びを持って係合される。切欠部68とアーム72との遊びが後群用カム筒16の空転域であり、また、切欠部68とアーム72とが空転域をもった連係部を構成している。変倍時には、モータ24が回転筒20を回転させ、さらに空転域を超えると、後群用カム筒16が回転される。合焦時には、モータ24が回転筒20を空転域内で回転させる。図5に示した矢印方向は、テレ端方向にモータ24を駆動したときに回転筒20が回転する方向を示している。

## 【0019】

後群用カム筒16は、切欠部68のうち光軸Pを中心とする回転方向に沿った2つの壁68a、68bの何れか一方がアーム72を押すことで、回転筒20の回転力が伝達されて直進ガイド筒14に対して回転される。図5では、回転筒20のテレ端方向への回転を後群用カム筒16に伝達する壁68aがテレ方向回転伝達壁、逆側がワイド方向回転伝達壁68bとなっている。なお、後群レンズズ18には、後群レンズ28が支持されている。

#### 【0020】

変倍時には、回転筒20とともに後群用カム筒16が回転筒20と同方向に回転するため、前群レンズ26が回転筒20の変位と移動筒12の変位との合成により光軸P方向に移動され、且つ、後群レンズ28は回転筒20の変位とカム溝56のカムの変位との合成により光軸P方向に移動される。合焦時においては、後群用カム筒16は回転されないので、前群レンズ26が回転筒20の変位と移動筒12の変位との合成により光軸P方向に移動され、且つ、後群レンズ28が回転筒20の変位により光軸P方向に移動される。

#### 【0021】

直進ガイド筒14には、開放値規制手段を構成するカム板（カム部材に相当）74が内面に取り付けられている。直進ガイド筒14は、変倍時に回転筒20とともに光軸P方向に進退移動される。カム板74は、直進ガイド筒14の進退移動によってレンズシャッター42の外周に形成した切欠部76（図2参照）内で移動される。

#### 【0022】

図6に示すように、レンズシャッター42のシャッタ機構は、2枚のシャッタ羽根78、80、直動型ソレノイド82、及びカム板74に係合する開放開口規制部材84等から構成され、これらはシャッタ開口88が形成されたシャッタ地板90に取り付けられている。なお、カム板74と開放開口規制部材84とによって、本発明の開放値規制手段が構成されている。

#### 【0023】

シャッタ羽根78、80は、穴92、94を介してシャッタ地板90に回動自在に支持されている。また、シャッタ羽根78、80の穴92、94の近傍には

、図7の如く長孔96、98が形成され、この長孔96、98に羽根レバー100のピン101が係合されている。羽根レバー100は、軸102を介してシャッタ地板90に回動自在に支持され、また、羽根レバー100とシャッタ地板90とに掛け渡されたスプリング104の付勢力によって、軸102を中心に図7上反時計回り方向に付勢されている。この付勢力で羽根レバー100が図7上反時計回り方向に回動されると、ピン101に押されてシャッタ羽根78、80が、穴92、94を中心に、シャッタ開口88（図6参照）を閉鎖した閉位置から開放位置に向けて回動する。これにより、レンズシャッター42が開放される。

#### 【0024】

一方、図7の如く羽根レバー100の軸102を挟んだ反対側には、突片106が一体形成され、この突片106に鉄心83が当接される。鉄心83は、ソレノイド82と鉄心83との間に介在されたスプリング108の付勢力によってソレノイド82から突出する方向に付勢されて突片106に押圧接触されており、この付勢力によって羽根レバー100の図7上反時計回り方向の回動が規制されている。これにより、シャッタ羽根78、80が閉位置に保持される。ソレノイド82、鉄心83、及びスプリング108によってプランジャーが構成される。

#### 【0025】

鉄心83は、ソレノイド82に電流が流れると、図6上左方向に移動され筒状のソレノイド82内に収納される。これにより、シャッタ羽根78、80の回動規制が解除されるので、シャッタ羽根78、80が開放位置に向けて回動し、開放開口規制部材84で規制された絞り口径に対応する位置まで回動する。

#### 【0026】

開放開口規制部材84は、カム板74と共にシャッタ羽根78、80の最大開口径を規制する部材であり、開放規制レバー110及びカムレバー112から構成される。

#### 【0027】

開放規制レバー110は、穴114を介してシャッタ地板90に回動自在に支持されるとともに、シャッタ羽根78の先端に形成された突起部79が当接するレバー部116が形成されている。このレバー部116に突起部79が当接する

ことにより、シャッタ羽根78の回動が規制され、同時に羽根レバー100の回動も規制されるので、シャッタ羽根80の回動も同様に規制される。よって、シャッタ羽根78、80の最大開口が規制される。

## 【0028】

開放規制レバー110には、図6の如くギア部118が形成され、このギア部118にカムレバー112側のギア部120が噛合されている。カムレバー112は、軸122を介してシャッタ地板90に回動自在に支持される。

## 【0029】

また、カムレバー112には、カムレバー112を図6上反時計回り方向に回動付勢するトグル機構117からの力が伝達されているので、カムレバー112に形成されたカムピン（カム従動子に相当）124がカム板74の通常撮影用カム面（第1カム面に相当）126に押圧当接されている。したがって、通常撮影用カム面126に対するカムピン124の位置が変更されると、カムレバー112及び開放規制レバー110が回動されてレバー部116の位置が変更されるので、シャッタ羽根78、80の最大開口が通常撮影用カム面126に応じて変更される。

## 【0030】

トグル機構117は、図7に示すように永久磁石113及び鉄心115から構成される。永久磁石113は、筒状に形成されてカムレバー112の軸122に固定される。また、永久磁石113には、円周方向にS極113AとN極113Bとが着磁されている。一方、鉄心115は、シャッタ地板90に固定されるとともに、永久磁石113に近接した位置に取り付けられている。

## 【0031】

磁石のS極113Aが図6の如く、磁石のN極113Bよりも鉄心115に近接している場合には、S極113Aと鉄心115との間で生じる磁力の吸引力によって、カムレバー112が図6上反時計回り方向に回動付勢される。これにより、カムピン124が、カム板74の通常撮影用カム面126に押圧当接される。

## 【0032】

一方、カムピン124が図8のテーパー面（第3カム面に相当）126Hに沿って移動されると、即ち、移動筒12（図4参照）がテレ端を超えて前方に繰り出されると、カムレバー112が前記磁力に抗して図8上時計回り方向に回動していく。そして、磁石のN極113BがS極113Aよりも鉄心115に近接した位置に回動すると、今度は、N極113Bと鉄心115との間で生じる磁力の吸引力によって、カムレバー112が図8上時計回り方向に回動付勢される。これにより、カムピン124が、カム板74に形成されたマクロ撮影用カム面（第2カム面に相当）126Gに押圧当接される。この時、シャッター羽根78、80の開放値が通常撮影時の開放値よりも小さくなる。本発明のトグル機構としては、磁石に限定されるものではなく、ばね等を用いてもよい。

#### 【0033】

カム板74は図5の如く、後群用カム筒16の内側で切欠部76の内部に入り込むように直進ガイド筒14に固定されている。また、カムピン124は、図8の如くズームレンズ装置10の沈胴位置から、テレ端までの間で通常撮影用カム面126との係合が継続される。そして、マクロ撮影モードが選択されると、移動筒12（図4参照）がテレ端を超えて前方に繰り出されることにより、通常撮影用カム面126に対向するマクロ撮影用カム面126Gに係合される。

#### 【0034】

通常撮影用カム面126は、カム溝128の光軸P方向に沿った一方側の縁に形成され、6段のズーム段Z1（ワイド端）～Z6（テレ端）に対応するカム面126A～126Fが図7の如く形成されている。一方、マクロ撮影用カム面126Gは、カム面126Fにテーパ面126Hを介して連結されている。

#### 【0035】

カム面126A～126Fは、ワイド端からテレ端に向かた直進ガイド筒14と移動筒12との光軸P方向に沿った相対的な変位によりカムピン124へ押圧量を徐々に少なくする形状となっている。これにより、シャッタ羽根78、80の最大開口径は、ワイド端からテレ端に向かて徐々に大きくなるように規制される。

#### 【0036】

また、マクロ撮影用カム面126Gでは、シャッタ羽根78、80の最大開口径が、他のカム面126A～126Fよりも小さく設定されているので、マクロ撮影用カム面126Gで規定される状態での撮影においては、被写界深度が通常撮影よりも深くなっている。マクロ撮影用カム面126Gは、ズーム段Z6～Z2に略対応する位置まで延出形成されているので、ズーム段Z6～Z2の全範囲において、マクロ撮影を容易に実施できる。

#### 【0037】

そして、ズーム段Z2からワイドズーム段Z1に戻されると、カムピン124がテープ面（第4カム面）126G'を乗り上げて通常撮影用カム面126Aに係合するので、トグル機構117が図8に示した作用とは逆の作用をなし、カムピン124が通常撮影側カム面126に押圧当接される。即ち、トグル機構117によるカムピン124のマクロ撮影用カム面126Gに対する制限が解除される。これにより、マクロ撮影モードから通常撮影モードに切り替えられる。なお、トグル機構117、マクロ撮影用カム面126G、及びカムピン124によって本発明の開放値切替手段が構成されている。

#### 【0038】

他の例として、マクロ撮影用カム面126Gをワイド端のズーム段Z1に対応する位置まで延出形成すると、テレ端のズーム段Z6からワイド端の全範囲において、マクロ撮影することが可能となる。これにより、全てのズーム段において被写界深度が深くなり、奥行きのある被写体でもピントが合い、容易にマクロ撮影を実施することができる。更に、絞りを小絞りにしてマクロ撮影を実施するので、ストロボフル発光でも適正露光に近い値を得ることができ、ストロボ調光をしなくて済む。

#### 【0039】

また、図9に示すようにマクロ撮影用カム面126Gを、ズーム段Z4のカム面126Dと対向する位置まで形成すると、マクロズーム段Z6からズーム段Z4に戻した時に、カムピン124がテープ面126G'を乗り上げてカム面126Dに押圧当接されるので、ズーム段Z1やZ2まで戻すことなく、マクロ撮影モードから通常撮影モードに切り替えることができる。

## 【0040】

また、図10に示すように、マクロズーム段Z6～Z2に対応したズーム段において、段階的に小絞りとなるマクロ撮影用カム面126I～126Lを形成してもよい。そして、ズーム段Z2からズーム段Z1に戻した時に、カムピン124がテーパ面126Mを乗り上げてカム面126Aに押圧当接されるので、マクロ撮影モードから通常撮影モードに切り替えることができる。

## 【0041】

図5に示すように、直進ガイド筒14の後端面には、導体パターン部材134が取り付けられている。後群用カム筒16には、後端面70に摺動子136が取り付けられている。摺動子136には、図11の如く導体パターン部材134に摺動する2つのブラシ136a、136bが取り付けられている。導体パターン部材134には、アース用パターン140、第1パターン142、第2パターン144、及び沈胴位置用パターン146が設けられている。ブラシ136a、136bは、電気的に接続されている。アース用パターン140は、アースに接続されており、沈胴位置とテレ端との間での変倍に応じて後群用カム筒16が回転したときにブラシ136bが摺動する軌跡上に沿って円弧状に形成されている。

## 【0042】

第1パターン142と第2パターン144とには、信号検出部150から所定の電圧が印加されており、ワイド端とテレ端との間での変倍に応じて後群用カム筒16が回転したときにブラシ136aが摺動する軌跡上に、複数の変倍停止位置用の信号部148が変倍位置に応じた後群用カム筒16の回転位置Z1～Z6ごとに形成されている。これらの信号部148は、ワイド端Z1の時の後群用カム筒16の回転位置に設けた信号部148を1番としたときに、偶数番目の信号部148が第1パターン142に、奇数番目の信号部148が第2パターン144に形成されている。

## 【0043】

本実施形態では、図11に示したZ6の位置がテレ端時の後群用カム筒16の回転位置となる。使用者がマクロ撮影モードに設定した時は、後群用カム筒16は更にテレ方向に回転する。信号検出部148がマクロ切り替え位置を示すパタ

ーン149を検出するとモータ24は逆転して再びZ6の位置を検出して停止する。Z6からマクロ切り替えパターン149を検知してモータ24を逆転するまでの間に、カムピン124は通常撮影用カム面126Fからマクロ撮影用カム面126Gに切り替わり、マクロ撮影モードになる。マクロ撮影モードに切り替えられた後に設定するズーム段は前述のようにテレ端のZ6にしてもよいし、使用者がマクロ撮影モードを設定した時のズーム段にしてもよい。

## 【0044】

マクロ撮影モード時におけるズーム段Z6のレンズシャッター42の絞り口径は、図8の如く通常撮影モード時のズーム段Z1～Z6における絞り口径よりも小さく設定され、被写界深度が深くなっている。

## 【0045】

図11に示す沈胴位置用パターン146は、それ自身が信号部をなしており、ワイド端Z1に対応する信号部148よりもワイド端に向けての後群用カム筒16の回転方向に寄った側で、且つブラシ136aの摺動軌跡上に配置され、信号検出部150からの定電圧のプルアップにより、後群用カム筒16の回転位置が沈胴位置に応じた位置となった時点でブラシ136aが接触して信号検出部150に低レベルの信号を出力する。

## 【0046】

信号検出部150は、沈胴位置用パターン146及び信号部148、148…の有無に対応した二値信号をコントローラ154に出力する。二値信号は、信号部なし、即ち、ブラシ136aが沈胴位置用パターン146、又は信号部148に接触していないときに入力される「1」(高レベル)の信号と、信号部有り、即ち、ブラシ136aが沈胴位置用パターン146、又は信号部148に接触したときに得られる「0」(低レベル)の信号とである。以下、第1パターン142から得られる信号を出力信号A、また第2パターン144から得られる信号を出力信号B、さらに、沈胴位置用パターン146から得られる信号を出力信号H<sub>p</sub>とし、高レベル信号から低レベル信号に変化する信号を立ち下がり信号、また逆を立ち上がり信号として説明する。

## 【0047】

コントローラ154には、ドライバ158を介して変倍用のモータ24が接続されている。モータ24の出力軸には、ロータリーエンコーダ156が設けられている。ロータリーエンコーダ156は、モータ24の回転角を検出してコントローラ154にフィードバックする。コントローラ154は、モータ24の回転角を読み取って合焦駆動等でのモータの駆動停止を制御する。

## 【0048】

コントローラ154は、変倍操作部158に設けられたズームボタンの操作に応答してモータ24を駆動させる。ズームボタンは、焦点距離をテレ端に向けて連続的に可変するためのテレ側ズームボタンとワイド側に向けて可変するためのワイド側ズームボタンとで構成されている。

## 【0049】

コントローラ154には、ROM162、RAM164及びマクロボタン152等が接続されている。ROM162には、変倍位置と被写体輝度との組み合わせに応じたシャッタ羽根78、80の開閉時間、変倍位置と被写体距離との組み合わせに応じた前群レンズ26の移動量、及びカメラを制御するためのプログラム等が記憶されている。RAM164は、測距機構166から得た被写体距離や測光機構168から得た被写体輝度、及びROM162から読み出したシャッタ羽根78、80の開閉時間等の値を一時的に記憶するためのものである。

## 【0050】

プログラムには、変倍操作に応じて変倍用のモータ24の駆動を制御するテレ端方向駆動、及びワイド端方向駆動用のプログラム、シャッタレリーズ後にズームレンズ装置10を変倍位置から被写体距離に応じた合焦位置に駆動する合焦駆動用プログラム、露光完了後にズームレンズ装置10を合焦位置から変倍位置に戻す待機駆動用プログラム、後群用カム筒16の回転位置がズレたか否かを検出し、ズレたときに元の変倍位置に戻すエラー処理用プログラム、及びマクロボタン152が押されてマクロ撮影モードに設定された時にズームレンズ装置10をテレ端乙6を超えてマクロ切り替え位置まで繰り出すことで、マクロ撮影モードに切り替えるマクロプログラム等がある。

## 【0051】

コントローラ154は、変倍時に得られる出力信号A及び出力信号Bの立ち下がり信号を順番に検出するごとに、その時点の変倍位置を例えばZ1(ワイド位置)～Z6(テレ位置)のうちの何れであるかを特定する。テレ端からワイド端に向けての変倍時には、モータ24の回転方向の違いで変倍位置を特定することができる。特定した変倍位置は、その都度RAM164に書き換えて記憶される。

#### 【0052】

テレ端方向駆動、及びワイド端方向駆動用のプログラムは、変倍操作完了後にその直前の変倍位置に対応した信号部148が偶数番目か奇数番目か、即ちその直前の変倍位置に対応した信号部148から得られた出力信号が出力信号Aか否かを判断することによってモータ24の駆動制御が異なる2つのフローで構成されている。

#### 【0053】

合焦駆動用プログラムも、その時点の変倍位置に対応した信号部148が偶数番目か奇数番目か、即ち、信号部148から出力信号Aが得られるか否かを判断することによってモータ24の駆動制御が異なる2つのフローで構成されている。

#### 【0054】

待機駆動用プログラムでは、合焦後にブラシ136aが第1パターン142、又は第2パターン144の信号部148から外れた状態となるため、これをその時点の変倍位置に対応した信号部148にまで戻す制御であり、元の変倍位置に対応した信号部148が偶数番目か奇数番目か、即ち、その信号部148から得られる出力信号が出力信号Aか否かを判断することによってモータ24の駆動制御が異なる2つのフローで構成されている。

#### 【0055】

エラー処理用プログラムは、変倍、合焦、露光及びフィルム給送等の作動が行われていない待機状態中に一定時間毎に実行される。待機中には、ブラシ136aが信号部148のうちの何れかに接触した状態となる。しかしながら、空転域を介して駆動伝達される後群用カム筒16は、鏡筒に加わる外乱力により回転位

置がずれる恐れがある。

【0056】

エラー処理用プログラムでは、その時点に入力される出力信号A又は出力信号Bの二値信号を読み取ることで、後群用カム筒16の回転位置がずれているか否かを判断し、ずれている場合には元の変倍位置に対応した回転位置まで後群用カム筒16を戻すようにモータ24の駆動を制御する。この制御は、元の変倍位置に対応した信号部148が偶数番目か奇数番目か、即ちその信号部148から得られる出力信号が出力信号Aか否かによってモータ24の駆動制御が異なる2つのフローで構成されている。

【0057】

マクロプログラムでは、後群用カム筒16をテレ端位置から更に同方向に回動させて、ブラシ136aがZ6の信号部148に接触する位置に後群用カム筒16が移動するように、モータ24の駆動を制御する。

【0058】

コントローラ154は、電源スイッチ170のONに応答してズームレンズ装置10が沈胴位置からワイド端に移動するようにモータ24の駆動を制御する。この制御は、テレ端方向にモータ24を駆動した後に、出力信号Bを監視し、出力信号Bの立ち下がり信号を得ることでモータ24の駆動を停止する。これにより、ブラシ136aが第2パターン144の1番目の信号部148に接触し、且つ、回転筒20の切欠部68では、図5の如くテレ方向回転伝達壁68aにアーム72が当接した状態となる。

【0059】

本実施形態のカメラでは、任意の変倍位置に変倍したときのレンズ停止位置がワイド端側から変倍したときとテレ端側から変倍したときとで空転域の分で異なるため、前述した待機状態ではブラシ136aが第1パターン142、又は第2パターン144の信号部148に接触したときに、必ず切欠部68のテレ方向回転伝達壁68aにアーム72が当接した状態となるように前述したプログラムが組まれている。

【0060】

また、本実施形態では、合焦時に同じ被写体距離でも変倍位置ごとで前群及び後群レンズ26、28の移動量が異なるため、被写体距離ごとのレンズ移動量に対応したモータ駆動パルスを変倍位置ごとに複数用意してROM162に記憶している。これらのモータ駆動パルスは、全て空転域内の回転量となっている。

## 【0061】

次に、ズームレンズ装置10の作用を図に基づいて説明する。

## 【0062】

ズームレンズ装置10の初期状態は、図2に示した沈胴位置の状態となっており、ブラシ136aが沈胴位置用パターン146に位置している。ズームレンズ10が沈胴位置からワイド位置まで移動する期間では、撮影が行われない。このため、その期間に対応したカム面126Aは図8の如く、光軸Pを中心とする回転方向に変位のない形状となっている。

## 【0063】

コントローラ154は、電源スイッチ170のONに応答してテレ端方向に空転域を超える回転分でモータ24を駆動する。この駆動力は、回転筒20に伝達され、回転筒20は、回転力が伝達されることで、ヘリコイドねじ30、36のリードに従って固定筒22に対し光軸P方向に移動する。また、回転筒20が回転することで移動筒12は、直進ガイド筒14の直進ガイドの作用により、ヘリコイドねじ38、40のリードに従って回転筒20に対し光軸P方向に移動する。これにより、前群レンズ26は、回転筒20の変位と移動筒12の変位との合成変位分で光軸P方向に移動する。

## 【0064】

直進ガイド筒14、後群用カム筒16、及び後群レンズ枠18は、回転筒20と一緒に光軸P方向に移動する。そして、回転筒20の回転力は、テレ方向回転伝達壁68aがアーム72を光軸Pを中心とする回転方向に押すことで後群用カム筒16に伝達される。後群用カム筒16は、回転筒20の内部で回転することでカム溝56のカムの変位分だけ回転筒20に対し、後群レンズ枠18を光軸P方向に移動させる。これにより後群レンズ28は、回転筒20の変位に加えてカム溝56のカムの変位により光軸P方向に移動し、前群レンズ26との間の間隔

が変更される。

【0065】

後群用カム筒16が回転すると、直進ガイド筒14に設けた信号部148の列とアース用パターン140とに沿って摺動子136が摺動する。この間、コントローラ154は、出力信号Bを監視し、最初に得られる出力信号Bの立ち下がり信号を得た時点でモータ24の駆動を停止する。これにより、後群用カム筒16は、ブラシ136aが第2パターン144の1番目の信号部148に接触した回転位置となる。コントローラ154は、最初に得た出力信号Bの立ち下がり信号を得た時点で変倍位置がワイド端であることを特定し、この情報をRAM164に記憶させる。これにより、コントローラ154は、次にワイド端に向けての変倍操作を検出しても現時点の変倍位置がワイド端であるため、この操作を無効にすることができます。

【0066】

ワイド位置に向けた変倍中に開放開口規制部材84のカムピン124は、移動筒12と直進ガイド筒14との光軸P方向に沿った相対的な変位によりカム面126に沿って摺動する。そして、ズームレンズ装置10がワイド位置に変倍されたときには、カムピン124がカム面126のカム面126Aに当接した状態となる。

【0067】

電源ON後に、テレ端に向けての変倍操作が行われると、コントローラ154は、テレ方向駆動用プログラムを実行する。これにより、空転域を超えた回転量でテレ端方向にモータ24が駆動し、この駆動中の出力信号を監視する。

【0068】

ブラシ136aが「Z2、Z3、Z4・・・」の回転位置にある信号部148を通過することにコントローラ154には、出力信号A、出力信号Bの順で立ち下がり信号と立ち上がり信号とが順番に入力される。このうち一方の信号を得るごとに、コントローラ154はRAM164に記憶した変倍位置の情報を書き換えていく。したがって、RAM164には、変倍操作が完了する直前の変倍位置の情報が常に書き込まれている。したがって、変倍操作部158での変倍操作完

了に応答してコントローラ154は、RAM164に書き込まれた変倍位置の情報を読み出し、読み出した変倍位置に応じた信号部148が偶数番目か奇数番目かによってモータ24の駆動を停止するタイミングとなる出力信号A、Bのうちの何れを監視するかを判断する。

## 【0069】

例えば偶数番目の「Z2」である場合には、コントローラ154は、出力信号Bの立ち下がり信号を監視し、その信号を検出した時点でモータ24の駆動を停止する。これにより、ブラシ136aが第2パターン144の「Z3」の信号部に接触した状態となる。このとき、アーム72が切欠部68のテレ方向回転伝達壁68aに当接した状態となっている。

## 【0070】

ワイド端方向に変倍操作を行った場合には、ワイド方向駆動プログラムが実行される。このプログラムは、単にモータ24を逆転したのでは、テレ方向回転伝達壁68aとは逆側のワイド方向回転伝達壁68bにアーム72が当接した状態となり、テレ端方向に変倍操作を行ったときと比べてレンズ停止位置に空転域の分だけズレが生じる。したがって、このワイド端方向駆動プログラムでは、変倍操作が完了した時点で、ワイド端方向に向けてのモータ24の駆動を継続し、後群用カム筒16の回転位置がブラシ136aが次に変倍位置に対応した信号部148を通過した位置となった時点でモータ24の駆動を一旦停止する。その後、今度は逆にテレ端方向に向けてブラシ136aが先の信号部148に接触する位置までモータ24を空転域を超える回転量で駆動する。これにより、ワイド端・テレ端のどちらの方向で変倍を行っても、連係部の形態がテレ方向回転伝達壁68aにアーム72が当接した一定な形態となり、したがって、レンズ停止位置を等しくすることができる。

## 【0071】

図12は、モータ24の回転量に対する前群及び後群レンズ26、28の光軸P方向への変位量を示している。変倍駆動により前群レンズ26は同図に示す直線Aに沿って移動し、また、後群レンズ28は、曲線Bに沿って移動する。そして、これらのレンズ群26、28は、通常撮影状態において、各変倍位置（Z1

～Z6)のうち何れかの位置で停止する。なお、変倍位置は、これらの変倍軌跡上の任意の位置に制限なく設定することもできる。

## 【0072】

シャッタボタン172の半押し操作を行うと、コントローラ154は測光機構168と測距機構166とを作動する。測光機構168と測距機構166とから得られた被写体輝度及び被写体距離の情報は、RAM164に記憶される。そのままシャッタボタン172の全押し操作を行うことで、コントローラ154は合焦駆動プログラムを実行する。合焦駆動プログラムは、現時点の出力信号を読み取り、低レベルの信号が出力信号A又はBのうちの何れかから得られるかを識別する。

## 【0073】

識別後、その出力信号A又はBの立ち上がり信号を検出する位置まで、空転域を超える回転分でテレ端方向にモータ24を駆動し、立ち上がり信号を検出した時点で所定パルス分だけ同方向にモータ24を駆動してから停止する。変倍位置での待機状態では、テレ方向回転伝達壁68aにアーム72が当接しているので、合焦駆動でテレ端方向にモータ24が駆動すると、回転筒20の駆動が直ぐに後群用カム筒16に伝達され、後群用カム筒16の回転と一緒にブラシ136aが回転して、ブラシ136aが信号部148から外れる。ブラシ136aが外れた時点でコントローラ154に立ち上がりの信号が入力され、これを受けた後一定パルス分だけモータ24を同方向に駆動した後に駆動を停止する。これにより、ブラシ136aはその時点の変倍位置に対応した信号部148から図5に示す矢印方向に所定角度分だけ回転した位置に移動する。このとき、アーム72には、テレ方向回転伝達壁68aが当接した状態となる。

## 【0074】

その後、コントローラ154は、被写体距離を読み出し、その時点の変倍位置と被写体距離とに基づいたモータ駆動パルスをRAM164から読み出す。その後、空転域内の回転量でワイド端方向にモータ24を駆動し、この駆動中にロータリーエンコーダ156から得られるパルスをカウントして、カウント値が読み出したモータ駆動パルスの値に一致した時点でモータ24の駆動を停止する。合

焦時のモータ24の駆動パルスは、空転域内の回転量であるため、合焦動作後にはアーム72がテレ方向回転伝達壁68aから離れた状態となる。勿論アーム72はワイド方向回転伝達壁68bにも当接せず、また、ブラシ136aは、空転域内の回転であるため信号部148からテレ端方向にずれた状態のままとなっている。

## 【0075】

合焦時のズームレンズ装置10の動きは、最初にモータ24が空転域を超える回転量でテレ端方向へ駆動され、その後空転域内の回転量でワイド方向に駆動されるので、図13に示すように、最初にテレ端方向へ駆動した時点で前群及び後群レンズ26、28は変倍位置Znから各変倍軌跡A、Bを通って点線Cで示した位置に移動し、その後空転域内の回転量でワイド端方向に回転するので、前群レンズ26は、変倍軌跡Aを通ってG1に移動するのに対し、後群レンズ28は、回転筒20の変位分だけの移動となるため、回転筒20とカム溝56のカムとの合成変位となった変倍軌跡Bとは異なり、回転筒20の変位軌跡Dを通って点G2に移動する。これにより、前群及び後群レンズ26、28が変倍時とは異なる間隔で移動してその時点の被写体距離に合焦する。ここで、合焦は、至近(1m)から無限大に向けてピントが合う方向で行われる。なお、制御の仕方によつては、無限大から至近に向けたピントを合わせる動作とすることもできる。

## 【0076】

合焦駆動プログラムの実行後には、露出制御プログラムが実行される。このプログラムにより、コントローラ154は、被写体輝度と写真フィルムの感度とに応じてシャッタ機構を作動させる。

## 【0077】

コントローラ154のシャッタ機構の作動は、変倍位置と被写体輝度とに応じたシャッタ羽根78、80の開閉時間をROM162から読み出し、RAM164に記憶する。そして、レンズシャッター42のソレノイド82への通電を開始する。その後、コントローラ154は、予め設定された開放時間経過後に、ソレノイド82への通電を停止する。

## 【0078】

図14に示すように、ワイド端で規制される最大開口径をR1、変倍位置と被写体輝度とに応じたシャッタ羽根78、80の開閉時間をT1とすると、時間T2のときにシャッタ羽根78、80が最大開口径R1となる。このとき、シャッタ羽根72の突起部79がレバー部116に当接し、最大開口径がR1に規制される。

#### 【0079】

コントローラ154は、シャッタ羽根78、80の開閉時間が予め設定された開放時間T1と一致した時点でソレノイド82への通電を停止する。これにより、プランジャーの鉄心83がスプリング108の付勢力により突出して羽根レバー100を押すので、シャッタ羽根78、80が閉じられる。これにより、図14に示す時間T3となった時点でシャッタ羽根78、80が閉じ位置となり、時間T2、T1のそれぞれとR1との各交点を通ってT3に向かう直線に囲まれた面積が露光量となる。

#### 【0080】

なお、被写体輝度が高輝度の場合には、図14に示すように、ワイド端で規制する最大開口径R1まで到達しない時間T4でシャッタ羽根78、80を閉じる場合もある。

#### 【0081】

図8に示したように、開放開口規制部材84が規制するシャッタ羽根78、80の最大開口径は、変倍がワイド端からテレ端方向に向けて行われることに応答して徐々に大きくなるが、マクロ撮影モードにおいては、トグル機構117によりカムピン124はマクロ撮影用のカム面126Fに付勢され、即ち、レンズシャッター42の絞り口径が最小口径に制限される。

#### 【0082】

かかるズームレンズ装置10において、撮影者がマクロボタン152を操作してマクロ撮影モードをONにすると、ズームレンズ装置10がテレ側に向けて駆動され、通常撮影のズーム段乙6を越えてマクロ切り替え位置まで繰り出されることで、レンズシャッターの絞り口径が制限されるマクロ撮影モードになる。また、変倍操作部158を操作してズーム段を変更することにより、変更したズー

ム段でのマクロ撮影が可能となる。したがって、ズームレンズ装置10では、ズームレンズ装置10をテレ端を超えて回動させるだけでマクロ撮影を実施できる。

#### 【0083】

そして、撮影者がマクロボタン152を操作してマクロ撮影モードをOFFにすると、ズームレンズ装置10はワイド端の位置に一旦戻されて開放値が通常撮影側に切り替えられた後、マクロ撮影モードをOFFした時の元のズーム段に戻る。

#### 【0084】

このように絞りを小絞りにしてマクロ撮影を実施するズームレンズ装置10は、ストロボフル発光でも適正露光に近い値を得ることができる。よって、ストロボの調光もしなくて済む。

#### 【0085】

更に、3倍以上の高倍率ズームレンズ装置では、レンズ設計上において開放開口規制部材84を設ける必要がある。本実施の形態では、既存の開放開口規制部材84に、マクロ撮影モード時の絞り口径を小さくする開放値切替手段を負荷しただけなので、部品点数の削減、コンパクト化、及びコストダウン等において効果がある。

#### 【0086】

また、図4に示した繰り出し位置がワイド端のズームレンズ装置の場合には、ワイド端を超えた所定の位置で通常撮影モードからマクロ撮影モードに切り替えられる。

#### 【0087】

##### 【発明の効果】

以上のように本発明に係るズームレンズ装置によれば、ズームレンズをテレ端又はワイド端を超えた移動領域で移動させるだけで、シャッター羽根の開放値が小さくなり被写界深度が深くなり、奥行きのある被写体でもピントが合い、簡単な構造でマクロ撮影を容易に実施することができる。

##### 【図面の簡単な説明】

【図1】

ズームレンズ装置の組立斜視図

【図2】

ズームレンズ装置の沈胴位置の状態を示した断面図

【図3】

ズームレンズ装置のワイド端の状態を示した断面図

【図4】

ズームレンズ装置のテレ端の状態を示した断面図

【図5】  
切り欠き部とアームとの関係及び導体パターン部材と摺動子との関係を示した  
説明図

【図6】

レンズシャッターの構造図

【図7】

レンズシャッターの組立斜視図

【図8】

変倍位置に対するレンズシャッターの絞り口径の遷移図

【図9】

カム板に形成されたマクロ撮影用カム面の第2実施例を示す平面図

【図10】

カム板に形成されたマクロ撮影用カム面の第3実施例を示す平面図

【図11】

摺動子と導体パターン部材との関係を示した説明図

【図12】

変倍時における前群及び後群レンズの光軸方向への移動を示した図

【図13】

合焦時のレンズの動きを示した図

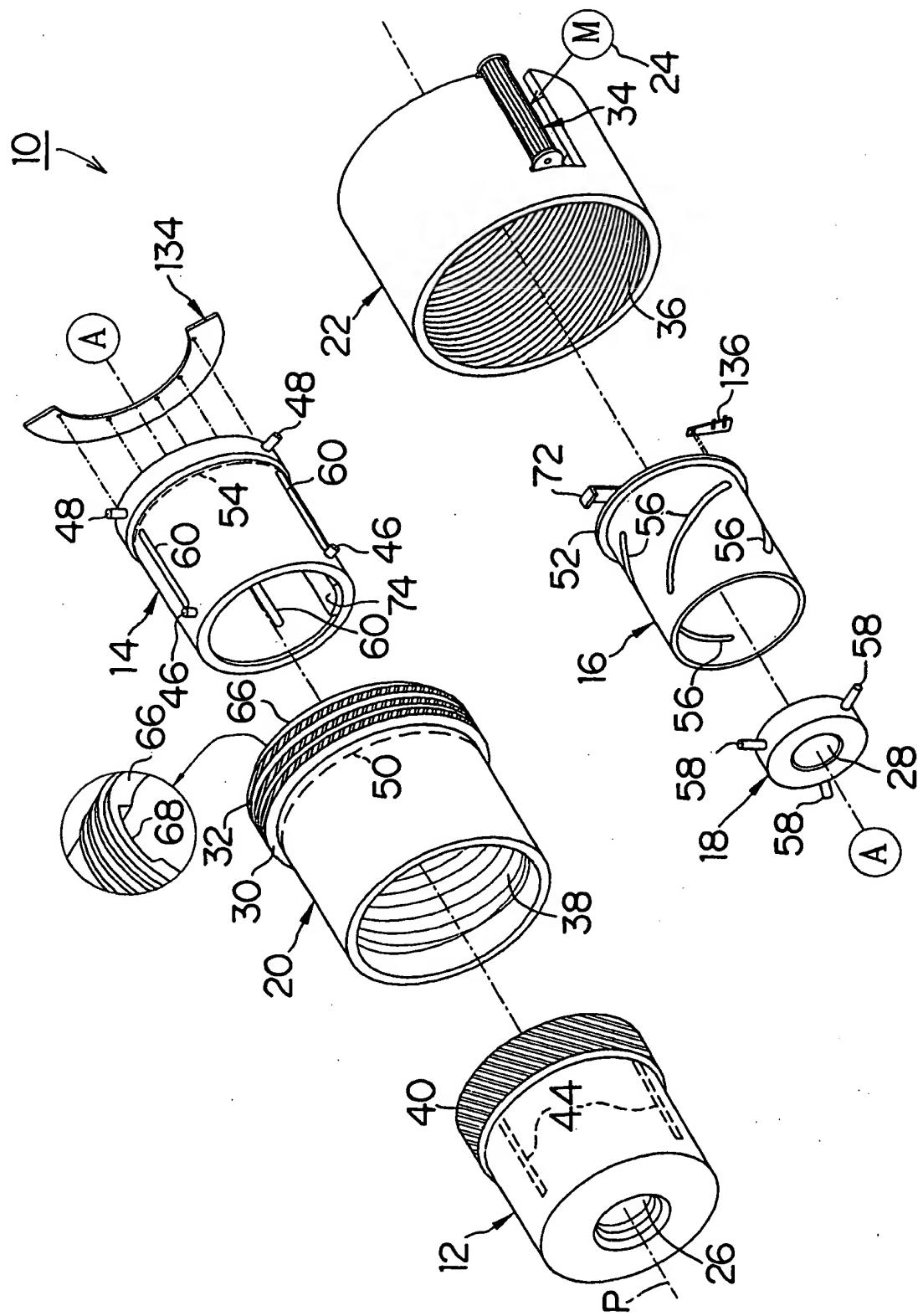
【図14】

シャッタ羽根の開閉時間を示した図

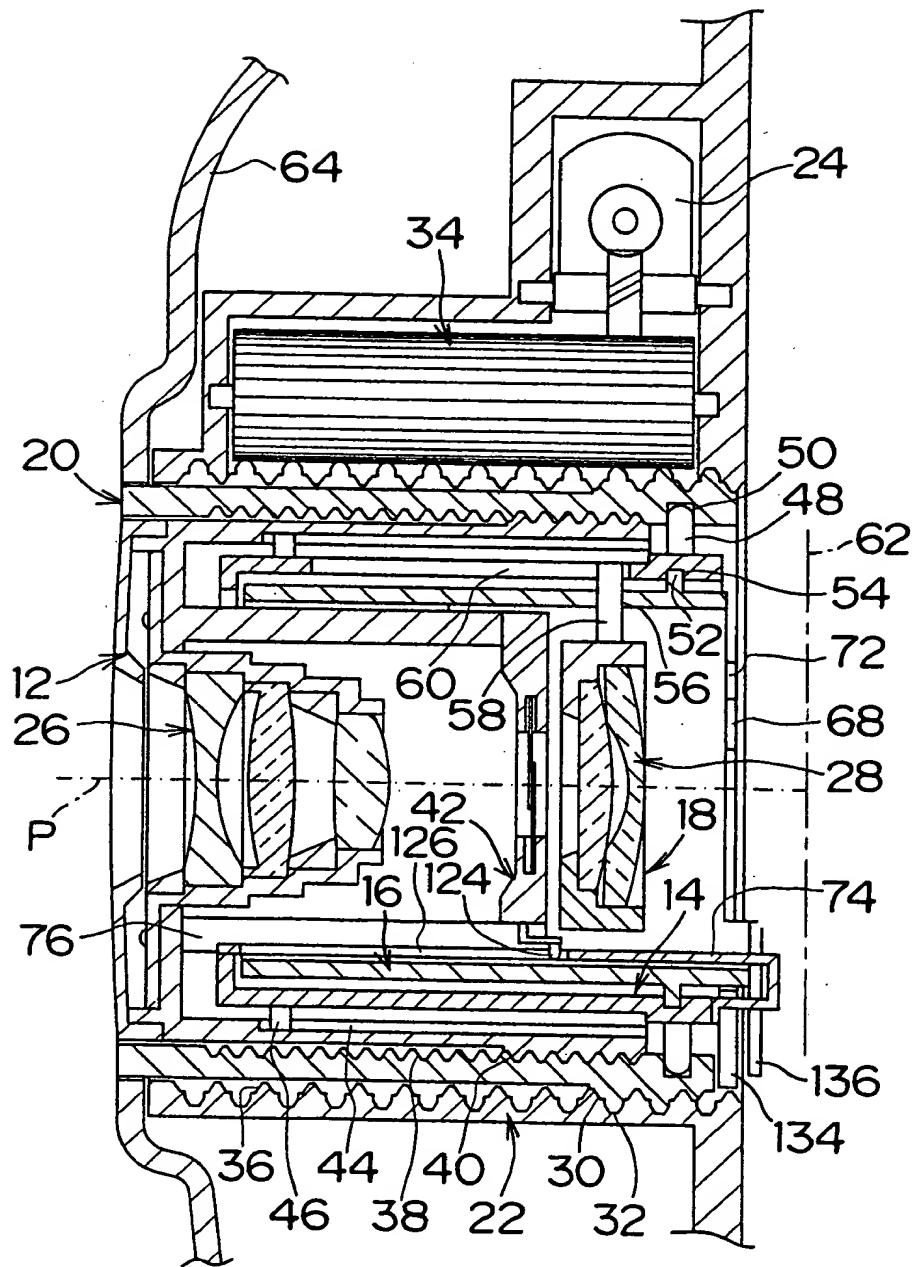
【符号の説明】

10…ズームレンズ装置、12…移動筒、14…直進ガイド筒、16…後群用カム筒、18…後群レンズ棒、20…回転筒、22…固定筒、24…モータ、42…レンズシャッター、74…カム板、78、80…シャッタ羽根、82…ソレノイド、84…開放開口規制部材、113…永久磁石、115…鉄心、117…トグル機構、124…カムピン、126…通常撮影用カム面、126G…マクロ撮影用カム面

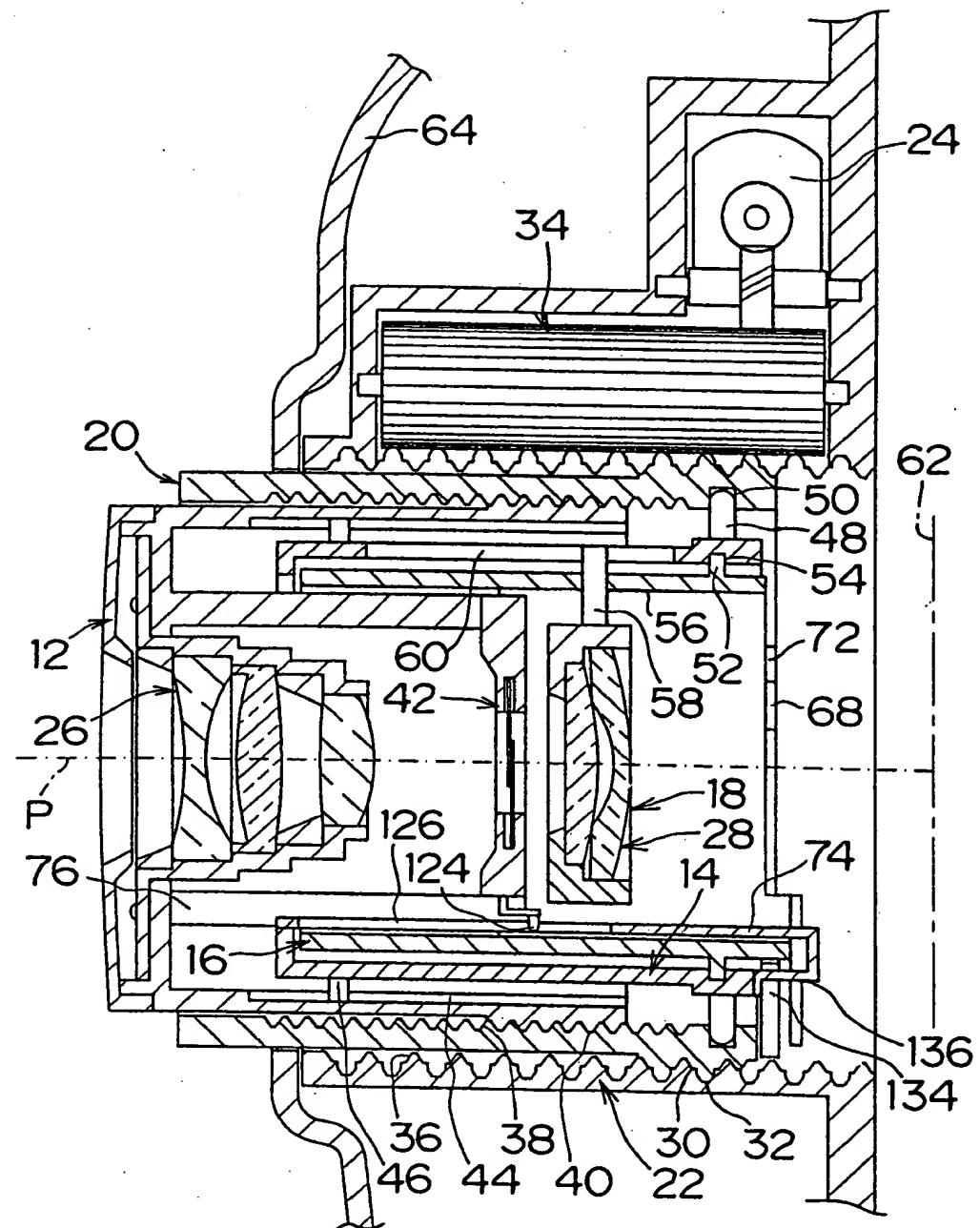
【書類名】 図面  
【図1】



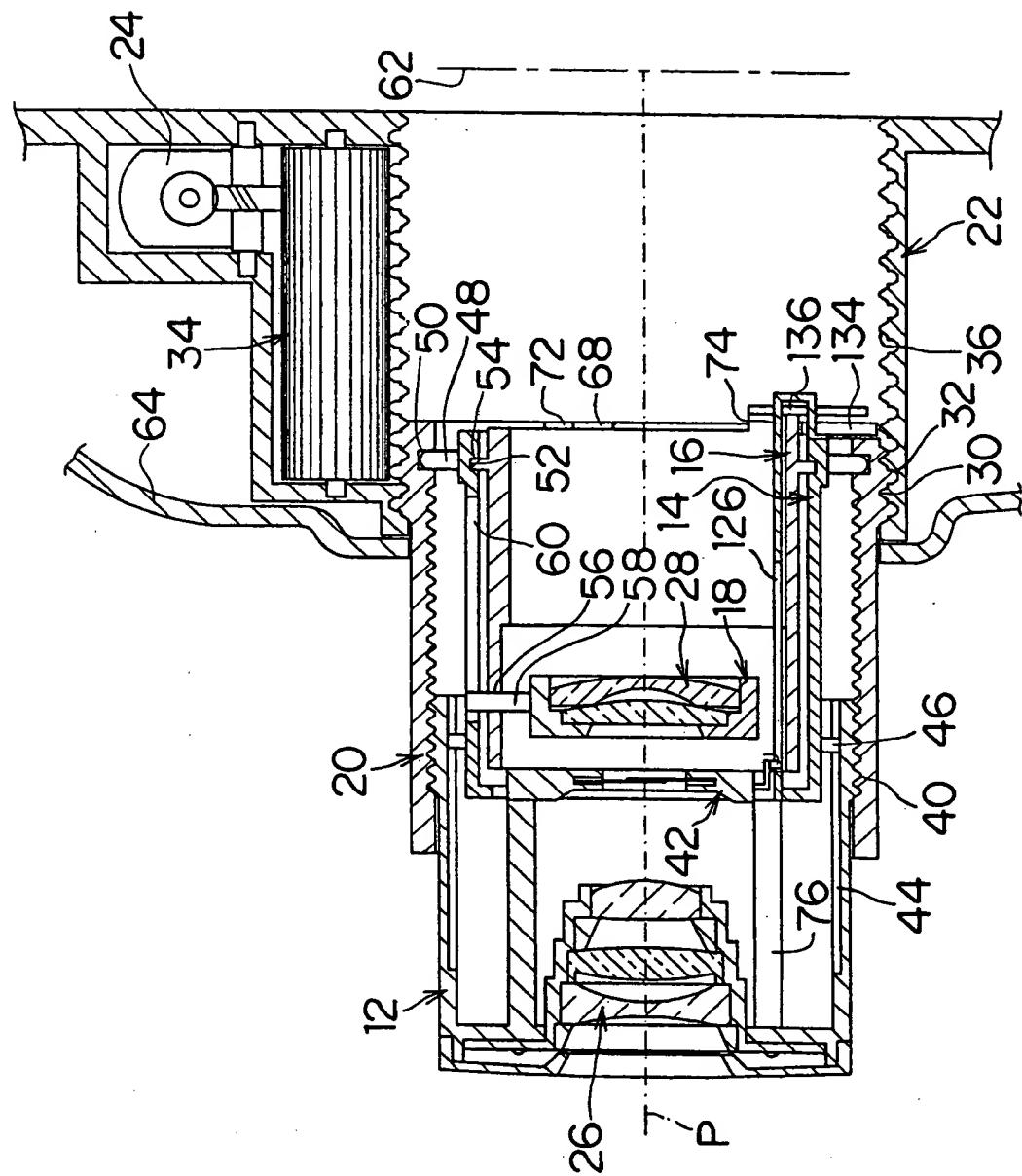
【図2】



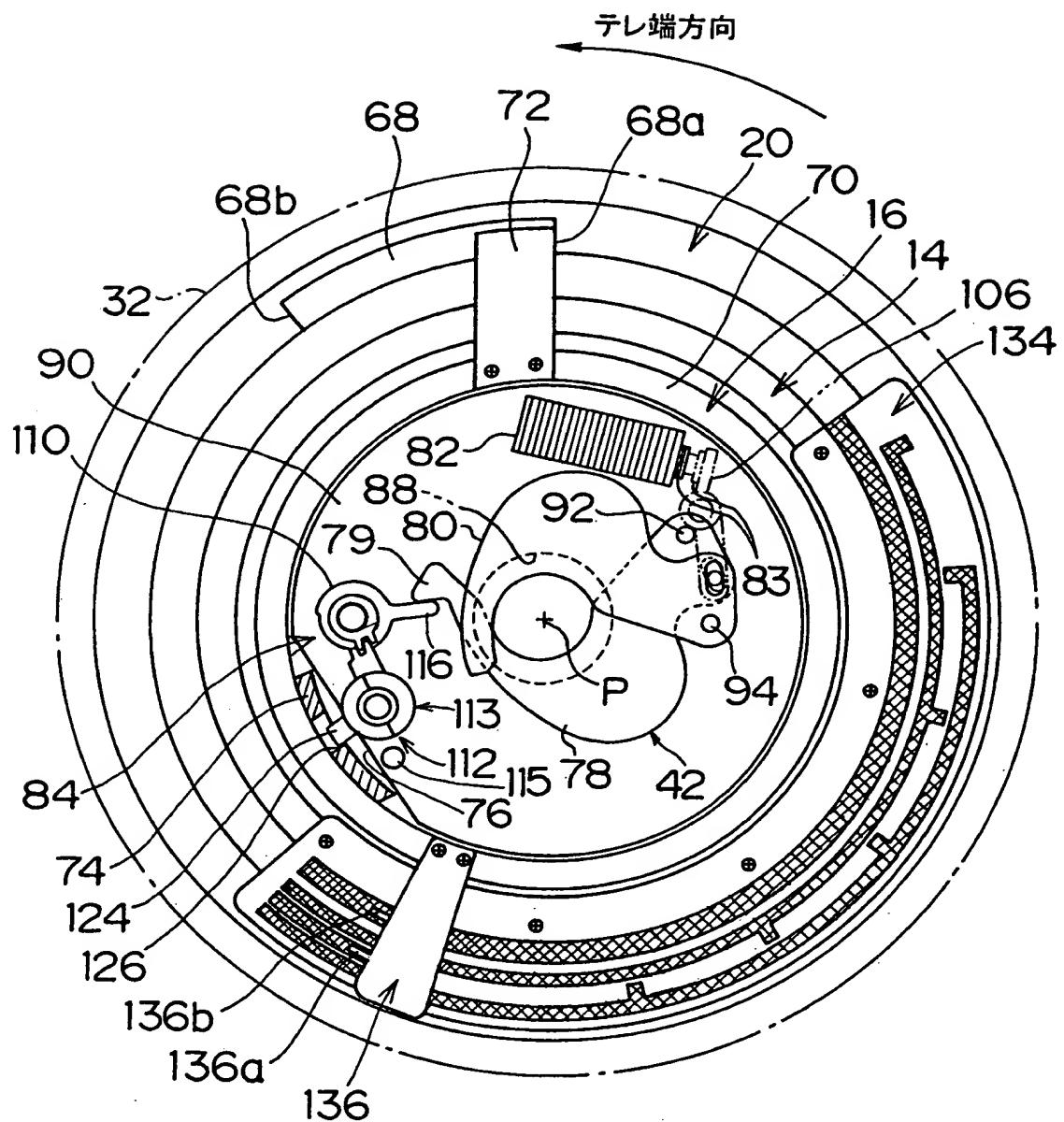
【図3】



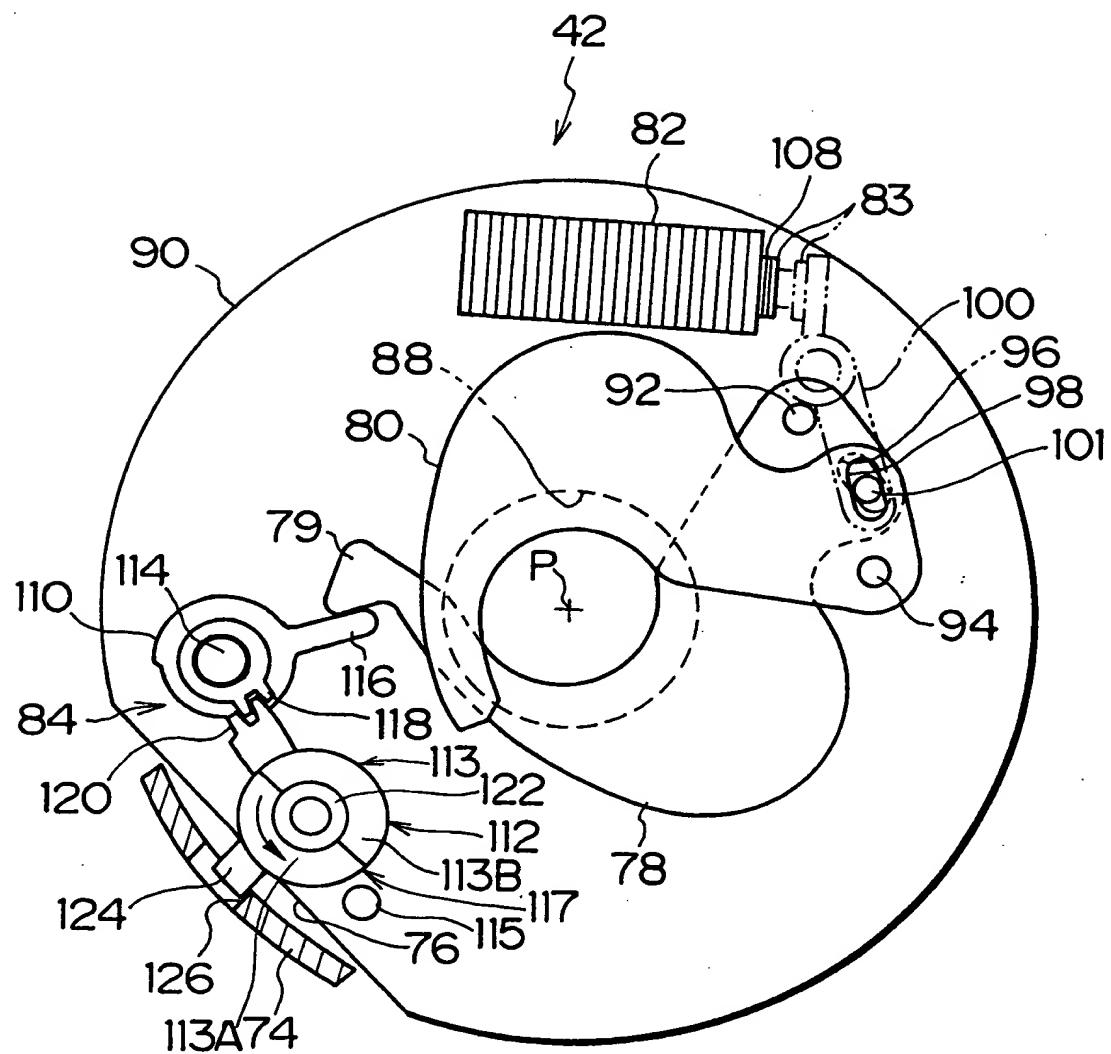
【図4】



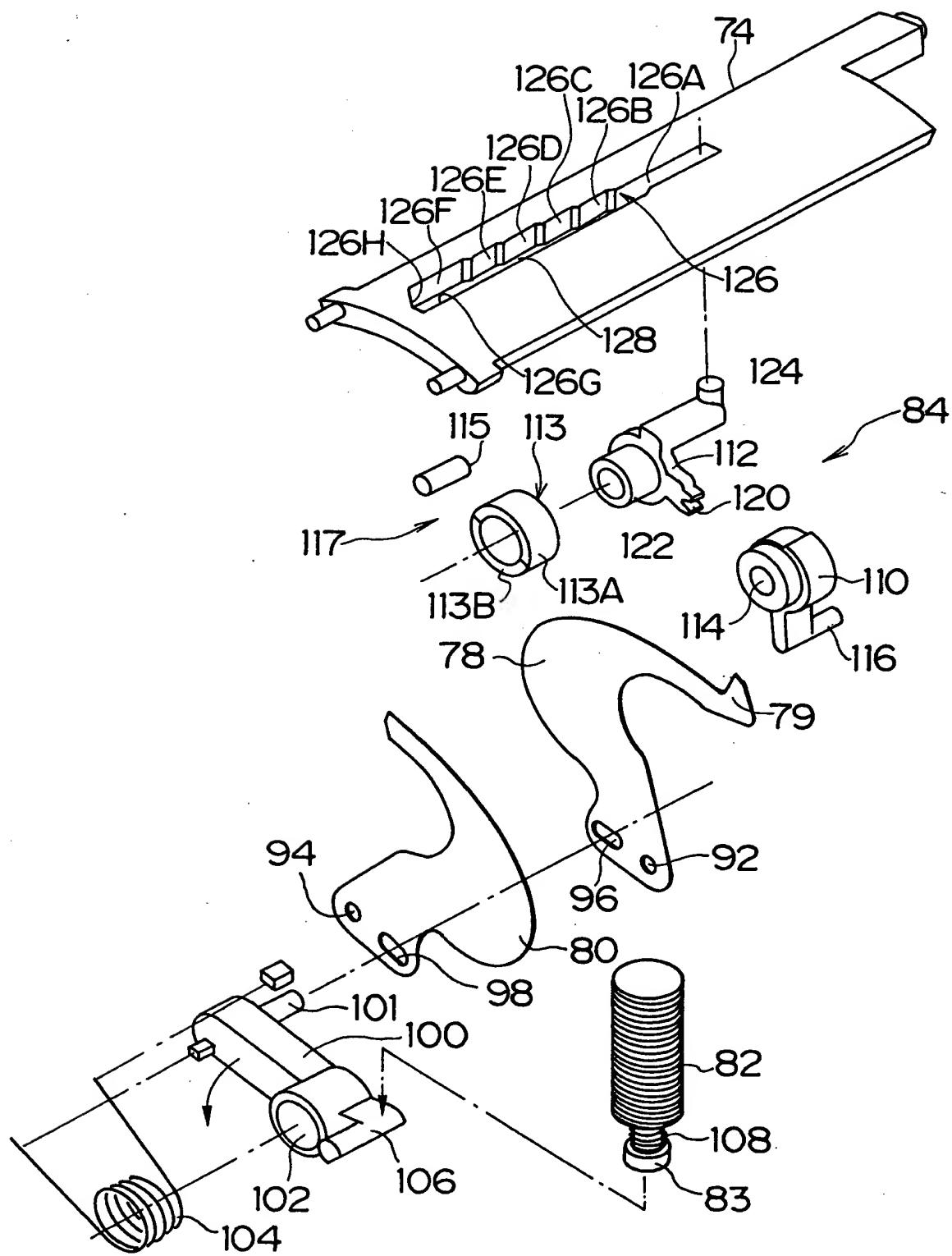
【図5】



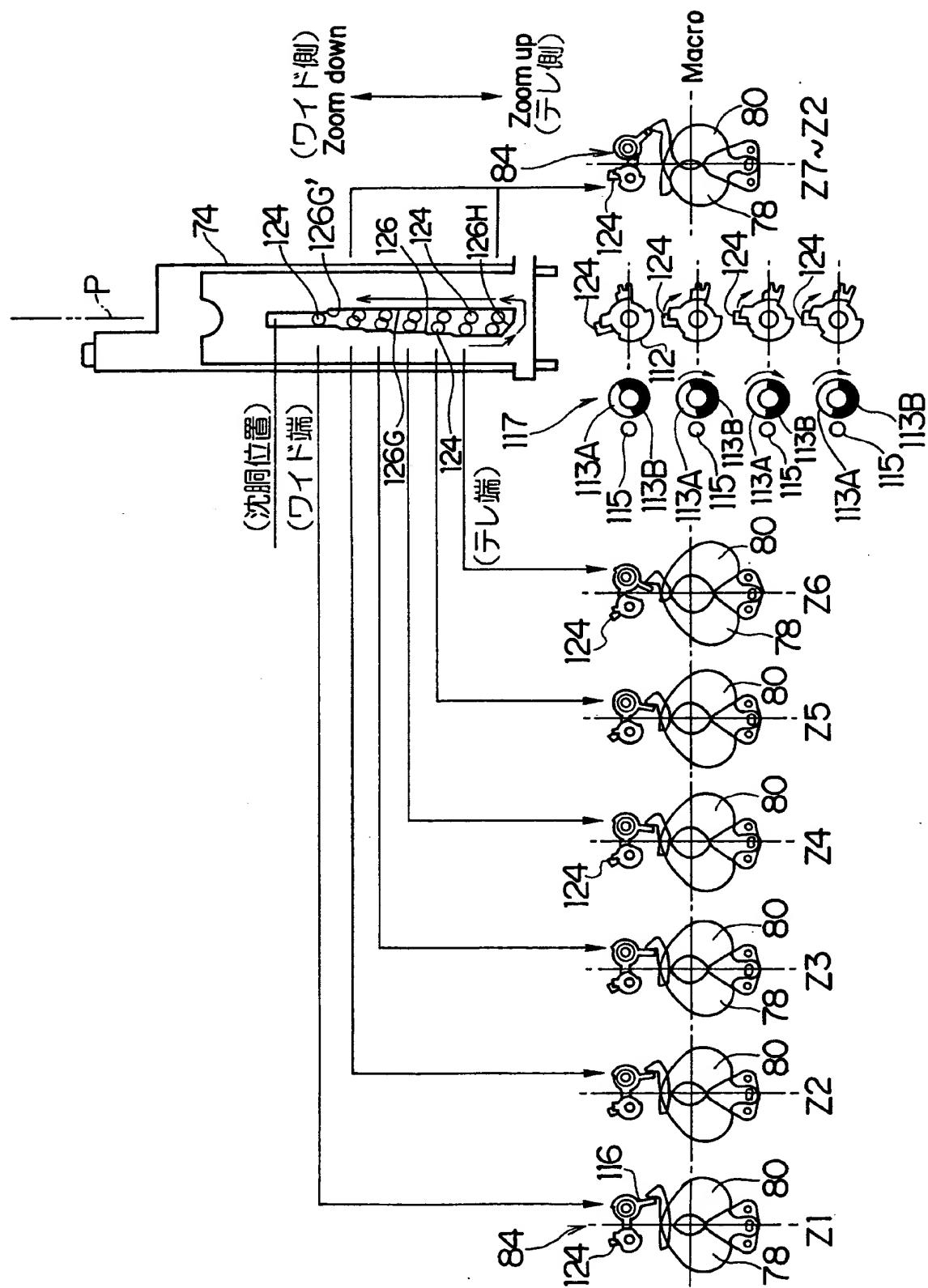
【図6】



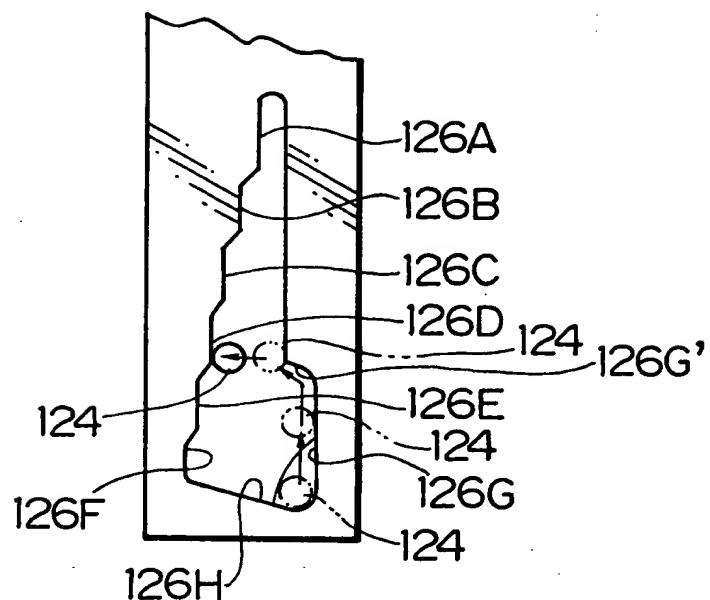
【図7】



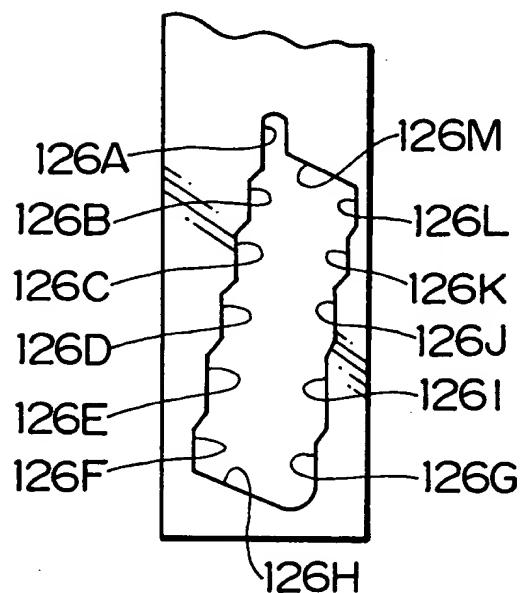
【図8】



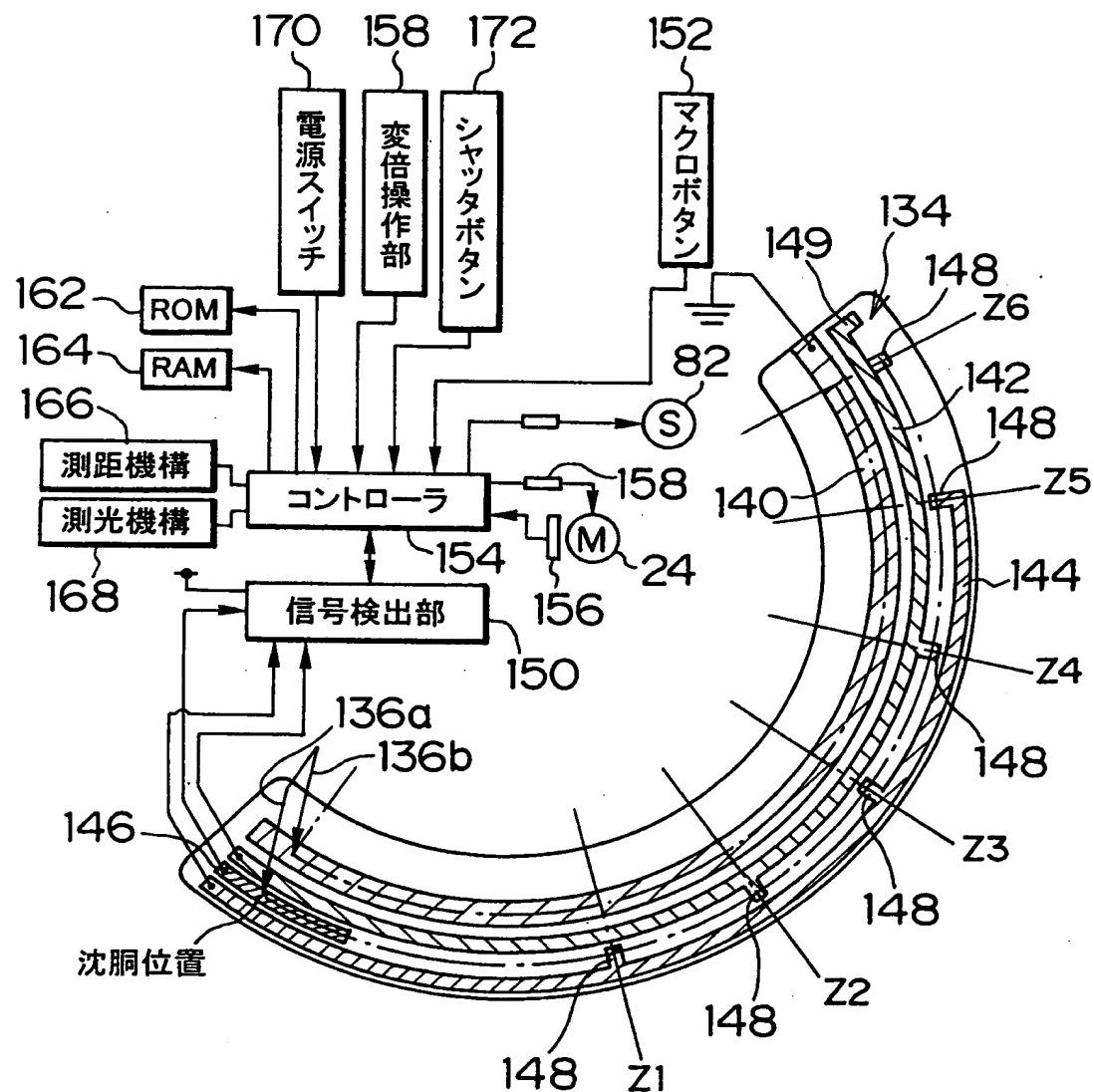
【図9】



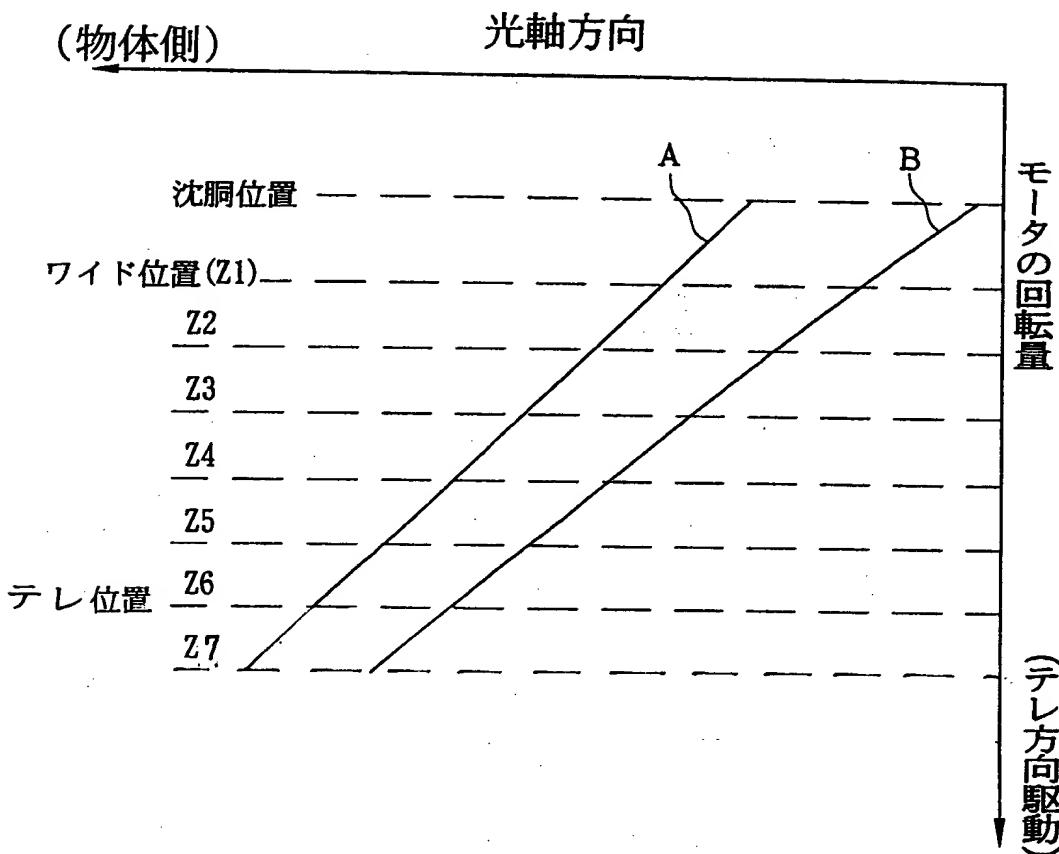
【図10】



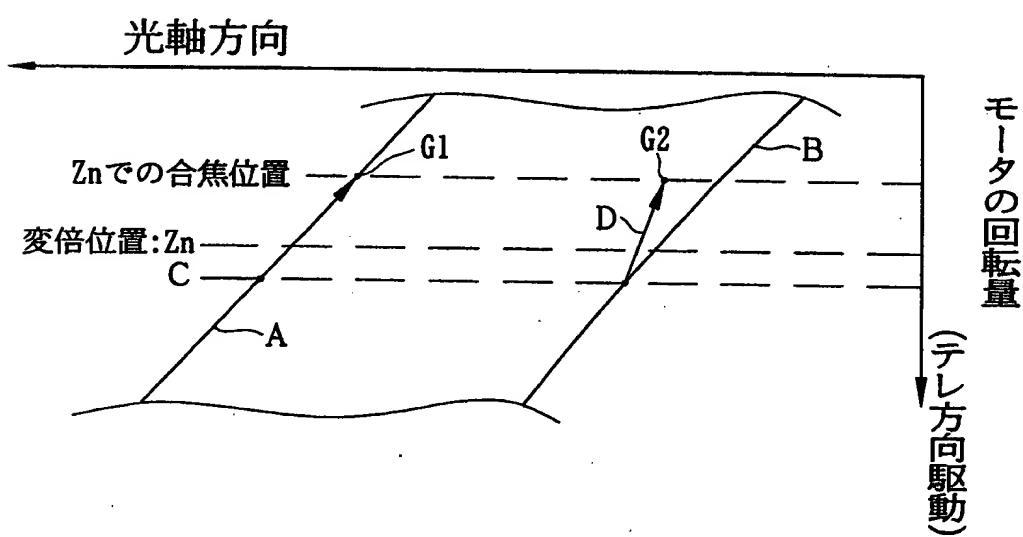
### 【図 1 1】



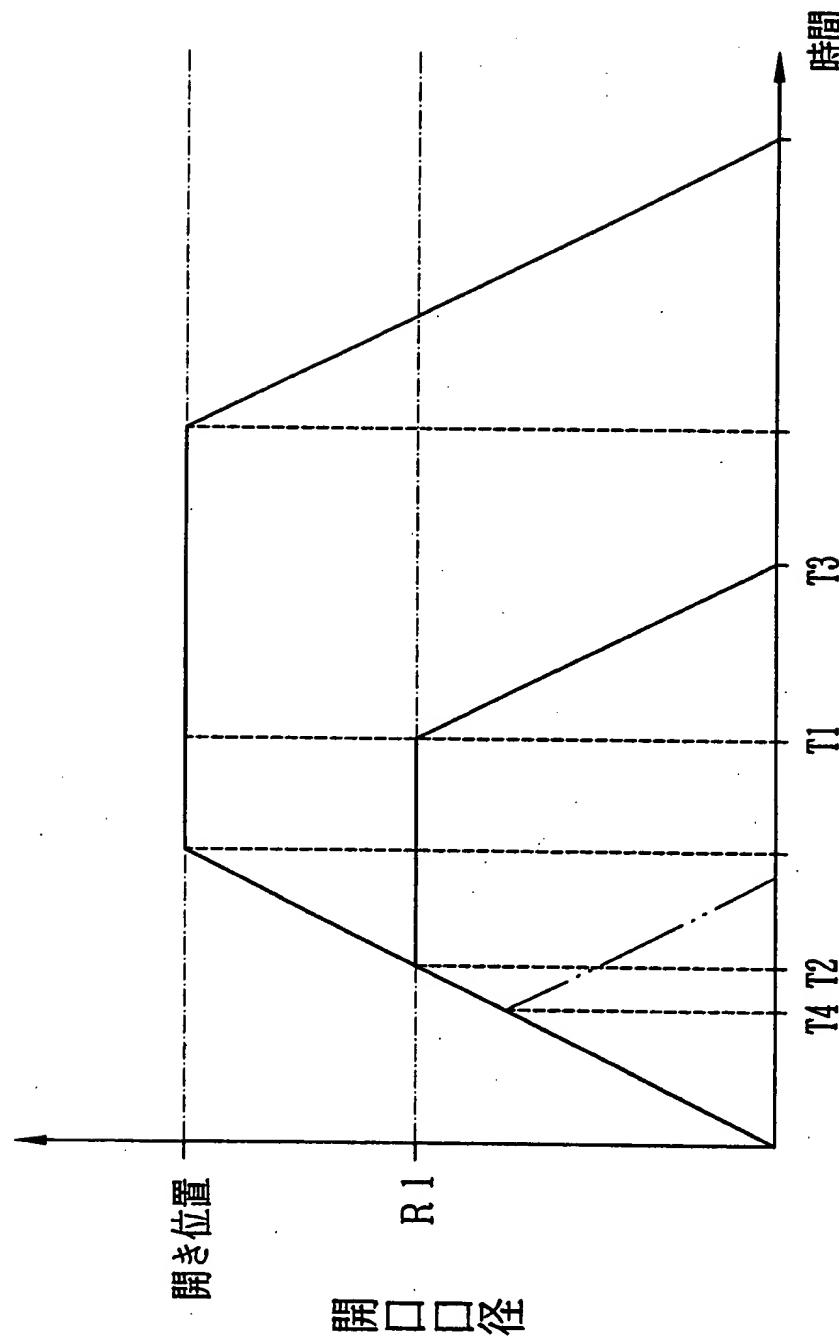
【図12】



【図13】



【図14】



【書類名】 要約書

【要約】

【課題】 本発明は、簡単な構造でマクロ撮影を実施できる廉価なズームレンズ装置を提供する。

【解決手段】 本発明のズームレンズ装置10は、レンズシャッター42の開放開口規制部材84を構成するカム板74に、通常撮影用カム面126とマクロ撮影用カム面126Gを形成し、マクロ撮影モードが選択されると、開放開口規制部材84のカムピン124をトグル機構117の作用によってマクロ撮影用カム面126Gに押圧当接させる。この時、シャッター羽根78、80の開放値が通常撮影時の開放値よりも小さくなり、被写界深度が深くなっているので、マクロ撮影が可能になる。

【選択図】 図8

出願人履歴情報

識別番号 [000005201]

1. 変更年月日 1990年 8月14日

[変更理由] 新規登録

住 所 神奈川県南足柄市中沼210番地

氏 名 富士写真フィルム株式会社